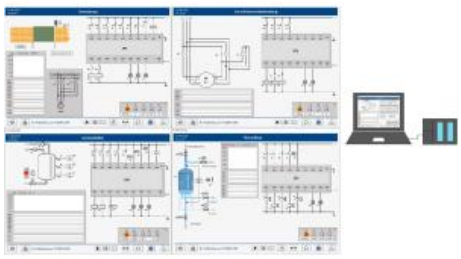
Systèmes Didactiques s.a.r.l.
Equipement pour l'enseignement expérimental, scientifique et technique

Date d'édition : 16.11.2026



**Ref : EWTSCS-S-StP1-Sim**

**Logiciel de simulation de parties opératives pour la commande par API (en anglais)**

**pour OPC UA, API Logo, S7-300, S7-400, S7-1200, S7-1500**

Parties opératives simulées sur PC, proche de la pratique pour programmer des contrôleurs externes (API, Codesys, etc.).
Testez et optimisez vos contrôleurs programmés et surveillez graphiquement le comportement dans une boucle de régulation sur le PC.
La connexion entre PC et API est possible via différentes interfaces.

Les signaux des capteurs et les positions des contacts de commutation vous indiquent à tout moment l'état actuel du système et facilitent ainsi le contrôle des fonctions et le dépannage du programme de l'API.

Précessus simulés:
- Feux de circulation
- Suivi de la performance
- Réservoir
- Réservoir d'eaux usées
- Commande de porte
- Rinçage de filtre
- Bande transporteuse
- Réservoir de mélange
- Commande moteur changement de sens de rotation
- commande moteur étoile-triangle
- Commande moteur circuit Dahlander
- Commande de moteurs électriques

Catégories / Arborescence

Techniques > Automatismes > Logiciels

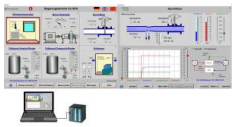
Options

*SYSTEMES DIDACTIQUES s.a.r.l.*
*Savoie Hexapole - Actipole 3 - 242 Rue Maurice Herzog - F 73420 VIVIERS DU LAC*
*Tel : <a href="tel:+330456428070">04 56 42 80 70</a> | Fax : <a href="tel:+330456428071">04 56 42 80 71</a>*
*systemes-didactiques.fr*

Systèmes Didactiques s.a.r.l.
Equipement pour l'enseignement expérimental, scientifique et technique

Date d'édition : 16.11.2026

**Ref : EWTSCS-S-RP-SPS-1**
**Logiciel de simulation de parties opératives pour la régulation piloté par API (en anglais)**
pour OPC UA, API Logo, S7-300, S7-400, S7-1200, S7-1500



Parties opératives simulées sur PC, proche de la pratique pour programmer des contrôleurs externes (API, Codesys, etc.).
Testez et optimisez vos contrôleurs programmés et surveillez graphiquement le comportement dans une boucle de commande sur le PC.
La connexion entre PC et API est possible via différentes interfaces.

Observation du comportement de la boucle de régulation sur le PC.
Affichage de la tendance de la valeur réelle, du point de consigne, de la valeur de défaut et du signal de commande.
Enregistrement de toutes les courbes pour une évaluation ultérieure du comportement de stabilisation des commandes.

Précessus simulés:
- Régulation de la température ambiante
- Régulation de la vitesse de rotation dun moteur
- Régulation de débit
- Régulation de niveau
- Régulation dune enceinte climatique (régulateur trois points)