

Date d'édition : 31.03.2025



Ref : 33-026

Systeme de lévitation magnétique - LabVIEW(tm)

Carte d'interface et câbles pour LabVIEW(tm) fournis.  
Inclus la documentation en anglais.

Systeme de lévitation magnétique identique à la référence 33-006 PCI

Ce système est composé d'une bille creuse en acier de diamètre 25 mm qui flotte dans une pièce. Les contrôles analogiques et numériques peuvent être mis en ?uvre (applicable pour MATLAB, y compris la carte d'interface MATLAB et câble).

Matériel livré :

33-210 Unité Mécanique, 33-301

Interface de régulation analogique.

Carte NI PCI-6221 DAQ.

## Options

Ref : 33-942-SW

**MATLAB modèles pour lévitation magnétique sur CD**

Alternative: en téléchargement gratuitement sur le site LEYBOLD

## Produits alternatifs



Date d'édition : 31.03.2025

**Ref : 33-006-PCI**

**Système de lévitation magnétique - Nécessite logiciel MATLAB non fourni**

Carte d'interface et câbles pour MATLAB(tm) fournis. Documentation en anglais

Ce système est composé d'une bille creuse en acier de diamètre 25 mm qui flotte dans une pièce. Les contrôles analogiques et numériques peuvent être mis en oeuvre (applicable pour MATLAB, y compris la carte d'interface MATLAB et câble).

**Caractéristiques**

Entièrement compatible avec MATLAB Source de courant intégrée  
Unité de table autoportante autonome  
Capteur infrarouge  
Double équilibrage  
Sensibilité aux perturbations  
Système non linéaire  
Système instable  
Linéarisation autour d'un point de fonctionnement Convertisseur A/N et N/A  
Reconnaissance de circuits fermés  
Etat de régulation PID  
Exécution et contrôle de suivi

**Thèmes d'apprentissage**

Méthodes de contrôle analogiques et numériques  
Contrôle en circuit fermé  
Commande numérique en temps réel  
Linéarisation d'un système non linéaire  
Méthodes de conversion boucle fermée  
Régulation PID  
Exemples d'heure et d'influence

**Caractéristiques techniques :**

Dimensions (emballées): largeur 530 mm x profondeur 450 mm x hauteur 450 mm  
Poids: brut 13,9 kg, net 12,6 kg

**En option:**

**Supplément requis:**

MATLAB modèles pour Système de suspension magnétique ( 33-942-SW )  
PC avec un système d'exploitation Windows (non fourni) adaptable (Win 7 ou Win 10, 64bit) avec la version MATLAB choisie par l'utilisateur et un emplacement PCI. MATLAB ver 8.6 (2015ba) pour Win 7 ou ver 9.2 (2017a) ou ultérieure sont prises en charge (non fournis).  
Le toolbox de MATLAB doit inclure: - Simulink, Système de régulation, système d'identification, Target Windows temps-réel, Matlab Coder, Simulink Coder (non fournis)



Date d'édition : 31.03.2025

**Ref : 33-006I**

**Système de lévitation magnétique - Nécessite logiciel MATLAB non fourni**

Carte d'interface et câbles pour MATLAB(tm) non fournis. Inclus la documentation en anglais.

Même unité que 33-006-PCI décrite dans cette version sans carte interface PCI Advantech 1711 / U et câbles de connexion.

Matériel livré :

33-210 Unité mécanique, 33-301 Interface de régulation Analogique.

**Ref : 33-026I**

**Système de lévitation magnétique - LabVIEW(tm)**

Carte d'interface et câbles pour LabVIEW(tm) non fournis. Inclus la documentation en anglais.

Même unité que 33-026 sans la carte interface NI PCI-6221 DAQ et les câbles de connexion décrite dans cette version.